

- ① wyświetlacz i panel sterowania
- ② akumulator
- ③ gniazdo ładowania akumulatora
- ④ silnik elektryczny + sterownik
- ⑤ czujnik prędkości
- ⑥ magnes czujnika prędkości

AKUMULATOR INTEGROWANY W RAMIE

Akumulator zabezpieczony jest **zamkiem na klucz** oraz **blokadą zamka**. Blokada znajduje się po prawej stronie ramy. Przesunięciem blokady do góry zamek się odblokuje a przesunięciem w dół zamek się zablokuje (patrz wskazówki na blokadzie). Zamek na klucz znajduje się po lewej stronie ramy. Przekręceniem klucza o 90° w lewo odblokujemy akumulator. Klucz służy tylko do odblokowania akumulatora, co jest niezbędne do wyjęcia akumulatora.

Akumulator należy mieć zawsze zamknięty, otwierać należy go tylko w celu jego wyjęcia.

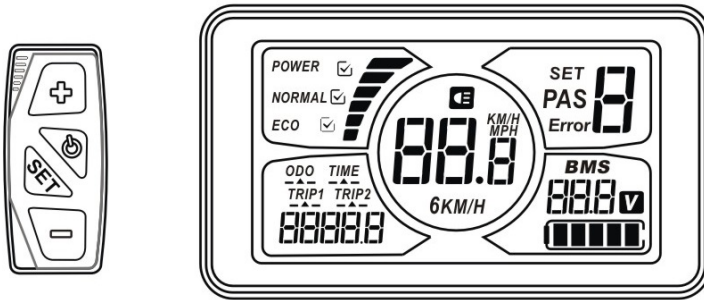
Przed jazdą oraz przy parkowaniu zalecamy sprawdzić, czy akumulator jest zamknięty, by nie został uszkodzony lub skradziony.


Żeby **wyjąć akumulator**, trzeba najpierw odblokować zamek a potem przekręcić klucz o 90° w lewo, aby odblokować akumulator (patrz powyżej). Pociągnij górną część akumulatora do góry, potem cały akumulator pociągnij do góry na skos w linii rury ramy, w której jest umieszczony - niniejszym wyciągniesz akumulator z ramy. Następnie cały akumulator wyciągnij z boku. **Akumulator** należy **włożyć** poprzez umieszczenie go z boku nad jego miejscem w ramie, włożenie jego dolnej części do ramy i dociśnięcie górnej części. Po włożeniu akumulatora do ramy należy zablokować jego zamek (patrz powyżej). Przy wkładaniu akumulatora należy dbać o to, aby był w pełni dociśnięty do ramy, by nie został uszkodzony lub skradziony. Akumulator należy wkładać i wyjmować ostrożnie, żeby nie uszkodzić niepotrzebnie lakieru ramy.


Po prawej stronie, w górnej części akumulatora znajduje się **wskaźnik LED stanu jego naładowania**. Jeżeli po naciśnięciu przycisku wyświetla się czerwona dioda (R = *red*) = akumulator jest naładowany na < 20 %, zielona dioda (G = *green*) = akumulator jest naładowany na 20-75 %, niebieska dioda (B = *blue*) = akumulator jest naładowany na > 75 %. **Jeżeli wyświetla się czerwona dioda, akumulator należy jak najszybciej doładować.** Stan naładowania akumulatora można sprawdzić również na wyświetlaczu (patrz poniżej).

Po prawej stronie, w dolnej części akumulatora znajduje się **gniazdo jego ładowania** opatrzone gumową zaślepką. Akumulator można ładować w ramie albo wyjęty.

WYŚWIETLACZ DAPU P



Krótkim naciśnięciem przycisku  (na panelu sterowania w *środku, po prawej*) **włączysz** zasilanie silnika roweru elektrycznego.

Długim naciśnięciem przycisku  (na panelu sterowania w *środku, po prawej*) **wyłączysz** zasilanie silnika roweru elektrycznego.

Stopień wspomagania silnika PAS (0-5) wyświetla się w prawym górnym rogu (5 = najwyższy, 1 = najniższy, 0 = bez wspomagania). Krótkim naciśnięciem przycisku **+** (na panelu sterowania *na górze*) zwiększasz stopień wspomagania. Krótkim naciśnięciem przycisku **-** (na panelu sterowania *na dole*) zmniejszasz stopień wspomagania.



Wskaźnik stanu naładowania akumulatora (wyświetla się jako symbol baterii w prawym dolnym rogu) wskazuje poziom jego naładowania: 5 kresek = akumulator jest naładowany na > 80 %, 1 kreska = akumulator jest naładowany na < 20 %. **Jeżeli wyświetla się jedna kreska, akumulator należy jak najszybciej doładować.** Stan naładowania akumulatora można sprawdzić również na akumulatorze (patrz powyżej).


Jeżeli wyświetli się komunikat o błędzie **Error** (w prawym górnym rogu), skontaktuj się ze sprzedawcą.

Aktualna prędkość wyświetla się w środku (KM/H).

W lewym dolnym rogu wyświetlane są następujące **parametry**: **ODO** = łączna ilość przebytych kilometrów; **TRIP1** = ilość przebytych kilometrów; **TRIP2** = ilość przebytych kilometrów (automatycznie zeruje się 30 s po następnym włączeniu wyświetlacza); **TIME** = czas jazdy (automatycznie zeruje się po wyłączeniu wyświetlacza). Krótkim naciśnięciem przycisku **SET** (na panelu sterowania w *środku, po lewej*) przełączasz między poszczególnymi parametrami.

ZEROWANIE: Parametr TRIP1 można zresetować (automatycznie zresetuje się po 500 przebytych km). Przytrzymaj przycisk „SET” dopóki w prawym górnym rogu pojawi się „1”. Krótko naciśnij przycisk „-”, żeby zresetować TRIP1. Aby powrócić do podstawowego ekranu, długo naciśnij przycisk „SET”.

Podświetlenie wyświetlacza włączysz/wyłączysz krótkim naciśnięciem przycisku  (na panelu sterowania w *środku, po prawej*). Podświetlenie wyświetli się w środku jako .

Przytrzymaniem przycisku **+** (na panelu sterowania *na górze*) aktywujesz **funkcję walk** i rower ruszy z prędkością 4-6 km/h (w środku wyświetli się ). Puszczaniem przycisku **+** dezaktywujesz funkcję walk. Funkcja walk ułatwia prowadzenie roweru elektrycznego (np. pchanie pod górkę). **Ta funkcja służy tylko i wyłącznie do prowadzenia lub pchania roweru elektrycznego, nie do rozjeżdżania się lub do jazdy!**

Po około 5 minutach bezczynności wyświetlacz automatycznie się wyłączy.

Obudowa wyświetlacza wykonana jest z tworzywa ABS, które zapewnia odpowiednią odporność na uszkodzenia podczas zwykłego użytkowania. Wyświetlacz nie powinien być narażony na działanie temperatury poza zakresem -20 °C do 60 °C.

DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE

PRODUKT:

Rower elektryczny LOVELEC Sargo

NAZWA I ADRES PRODUCENTA:

KOEXIMPO, spol. s r.o.

Lípová 1986

737 01 Český Těšín

Česká republika

Numer VAT: CZ18055826

Niniejsza deklaracja zgodności wydana zostaje na wyłączną odpowiedzialność producenta.

PRZEDMIOT DEKLARACJI:

Rower elektryczny LOVELEC **Sargo** to rower dwukołowy ze wspomaganie elektrycznym EPAC. Wyposażony jest w pomocniczy napęd elektryczny o maksymalnej ciągłej mocy znamionowej 0,25 kW. Moc napędu się wyłączy, jeżeli rowerzysta przestanie pedałowac lub jeżeli rower elektryczny osiągnie prędkość 25 km/h. Silnik zasilany jest z akumulatora litowo-jonowego o napięciu znamionowym 36 V. Warianty tego produktu mogą różnić się designem lub niektórymi parametrami technicznymi. Rower elektryczny przeznaczony jest do użytku prywatnego oraz handlowego.

Wymieniony powyżej przedmiot niniejszej deklaracji jest zgodny z odnośnymi wymaganiami unijnego prawodawstwa harmonizacyjnego:

Dyrektywa 2006/42/WE Maszyny (MD)

Dyrektywa 2014/30/UE Kompatybilność elektromagnetyczna (EMC)

Dyrektywa 2014/35/UE Niskie napięcie (LVD)

Dyrektywa 2011/65/UE Niebezpieczne substancje w sprzęcie elektrycznym i elektronicznym (RoHS)

Dyrektywa 2001/95/WE Ogólne bezpieczeństwo produktów (GPSD)


Rozporządzenie WE 1907/2006 Rejestracja, ocena, udzielanie zezwoleń i stosowanych ograniczeń w zakresie chemikaliów (REACH)

Odniesienia do odnośnych norm zharmonizowanych, które zastosowano,
lub do innych specyfikacji technicznych, w stosunku do których deklarowana jest zgodność:

| | |
|--------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| PN EN 15194:2018 | Rowery – Rowery ze wspomaganie elektrycznym – Rowery dwukołowe EPAC |
| PN EN ISO 4210-2:2015 | Rowery – Wymagania bezpieczeństwa dla rowerów – Część 2: Wymagania dotyczące rowerów miejskich i trekkingowych, dla starszej młodzieży, górskich i wyścigowych |
| PN EN ISO 12100:2012 | Bezpieczeństwo maszyn – Ogólne zasady projektowania – Ocena ryzyka i zmniejszanie ryzyka |
| PN EN 60947-5-5:2002 | Aparatura rozdzielcza i sterownicza niskonapięciowa – Część 5-5: Aparaty i łączniki sterownicze – Elektryczne urządzenia zatrzymania awaryjnego z funkcją blokady mechanicznej |
| PN EN ISO 13854:2020 | Bezpieczeństwo maszyn – Minimalne odstępstwa zapobiegające zgnieceniu części ciała człowieka |
| PN EN ISO 13857:2020 | Bezpieczeństwo maszyn – Odległości bezpieczeństwa uniemożliwiające sięgnięcie kończynami górnymi i dolnymi do stref niebezpiecznych |
| PN EN ISO 14118:2018 | Bezpieczeństwo maszyn – Zapobieganie nieoczekiwanemu uruchomieniu |
| PN EN 614-1+A1:2009 | Bezpieczeństwo maszyn – Ergonomiczne zasady projektowania – Część 1: Terminologia i zasady ogólne |
| PN EN IEC 62368-1:2020 | Urządzenia techniki fonicznej/wizyjnej, informatycznej i telekomunikacyjnej – Część 1: Wymagania bezpieczeństwa |
| PN EN 60529:2003 | Stopnie ochrony zapewnianej przez obudowy (Kod IP) |
| PN EN 60947-3:2021 | Aparatura rozdzielcza i sterownicza niskonapięciowa – Część 3: Rozłączniki, odłączniki, rozłączniki izolacyjne i zestawy łączników z bezpiecznikami topikowymi |
| PN EN ISO 13849-1:2016 | Bezpieczeństwo maszyn – Elementy systemów sterowania związane z bezpieczeństwem – Część 1: Ogólne zasady projektowania |
| PN EN IEC 61000-6-3:2021 | Kompatybilność elektromagnetyczna (EMC) – Część 6-3: Normy ogólne – Norma emisji w środowiskach: mieszkalnym, handlowym i lekko przemysłowym |
| PN EN 55014-1:2021 | Kompatybilność elektromagnetyczna – Wymagania dotyczące przyrządów powszechnego użytku, narzędzi elektrycznych i podobnych urządzeń – Część 1: Emisja |

Podpisano w imieniu: KOEXIMPO, spol. s r.o.

Český Těšín, 1. 1. 2023

 **koeximpo**, spol. s r.o.
ul. Lípová č. 1986
737 01 ČESKÝ TĚŠÍN
DIČ: CZ18055826


Mgr. Marek Glac
prezes